

**PIP/CA - Programa Interdisciplinar de Pós-Graduação  
Mestrado em Computação Aplicada da UNISINOS**

2000/1 - 2o. Trimestre - AULA 01 / FSO

**INTELIGÊNCIA ARTIFICIAL  
&  
SISTEMAS INTELIGENTES**

• **Professores Responsáveis:**

**Parte I - Profa. Dr. Renata Vieira**

Web: <http://www.inf.unisinos.br/~renata/iam.html>

**Parte II - Prof. Dr. Fernando Osório**

E-Mail: [osorio@exatas.unisinos.br](mailto:osorio@exatas.unisinos.br)

Web: <http://www.inf.unisinos.br/~osorio/ia.html>

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

**TEMAS DE ESTUDO**

**Resolução de problemas / Competindo com os seres humanos:**

- Busca em espaços de estados:

> Busca Cega - Busca em Largura, Busca em Profundidade, British Museum Search

> Busca Heurística - Best First, Branch and Bound, A\*

- IA em Jogos: Mini-Max, Alfa-Beta, Autômatos - Redes de Petri e Cadeias de Markov

**Sistemas Inteligentes:**

- Analogia: Case Based Reasoning (CBR), métricas de semelhança (Nearest Neighbors)

- Inferência: Sistemas Especialistas - Fatos, Regras e Mecanismo de Inferência

- KBS / RBS (Knowledge / Rule Based Systems): Forward Chaining,

Backward Chaining, Algoritmo Rete, ... *Expert System Shells*

**Representação de conhecimentos:**

- Conhecimento incerto e impreciso: Fuzzy rules, Certainty Factor, Bayesian Networks

- Conhecimento: validação, explanação, meta-conhecimentos, aquisição

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## RESOLUÇÃO DE PROBLEMAS E DE JOGOS

“A maioria dos problemas interessantes do ponto de vista da I.A. não dispõem de soluções algorítmicas, ou tem soluções algorítmicas conhecidas mas sua complexidade as torna impraticáveis”

Busca da Solução  $\iff$  Complexidade

### Inteligência ?

Análise de Algoritmos  $\implies$  Problema da explosão combinatória

Pesquisa Operacional  $\implies$  Otimização

\* Problemas: Quebra-Cabeças e Jogos

- Ser humano é capaz de achar soluções
- Uma boa resposta é associada as “pessoas inteligentes”
- *Toy problems*: do simples ao mais complexo (jogo da velha  $\implies$  xadrez)
- Problemas auto-contidos: conhecimento sobre o problema é completo

\* Busca da soluções: uso de técnicas de **Inteligência Artificial**

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

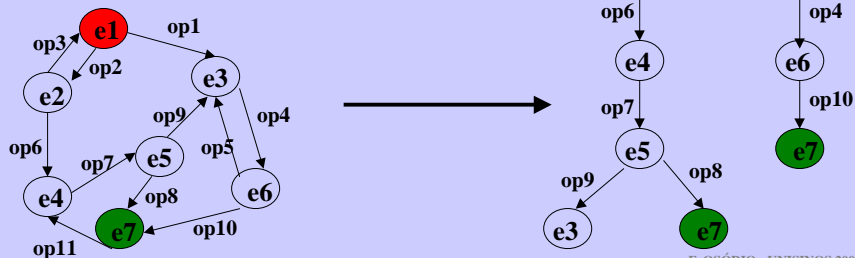
## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS

Busca:

- Achar a solução através de uma pesquisa nos possíveis estados do sistema (possíveis estados do sistema = espaço de estados)

- Definição de um problema:

- > Estados iniciais (1 ou mais)
- > Estados Finais (0 ou mais soluções)
- > Operadores que levam de um estado a outro
- > Construção de uma “árvore de busca”



F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS

### **Tipos de Busca - Quanto a estratégia:**

#### **1. BUSCA CEGA**

- 1.1. Busca em Largura
- 1.2. Busca em Profundidade
- 1.3. Busca Exaustiva

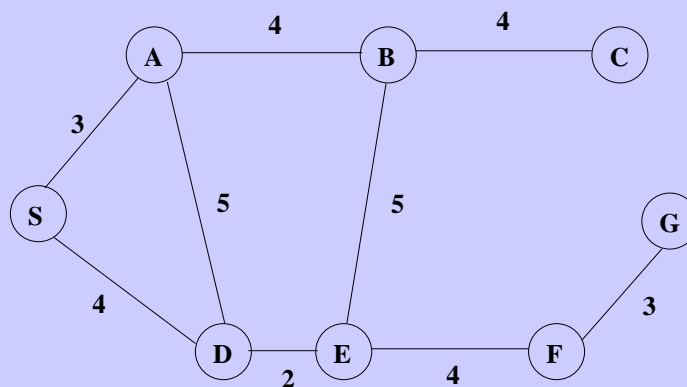
#### **2. BUSCA HEURÍSTICA: A\***

### **Tipos de Busca - Quanto ao problema:**

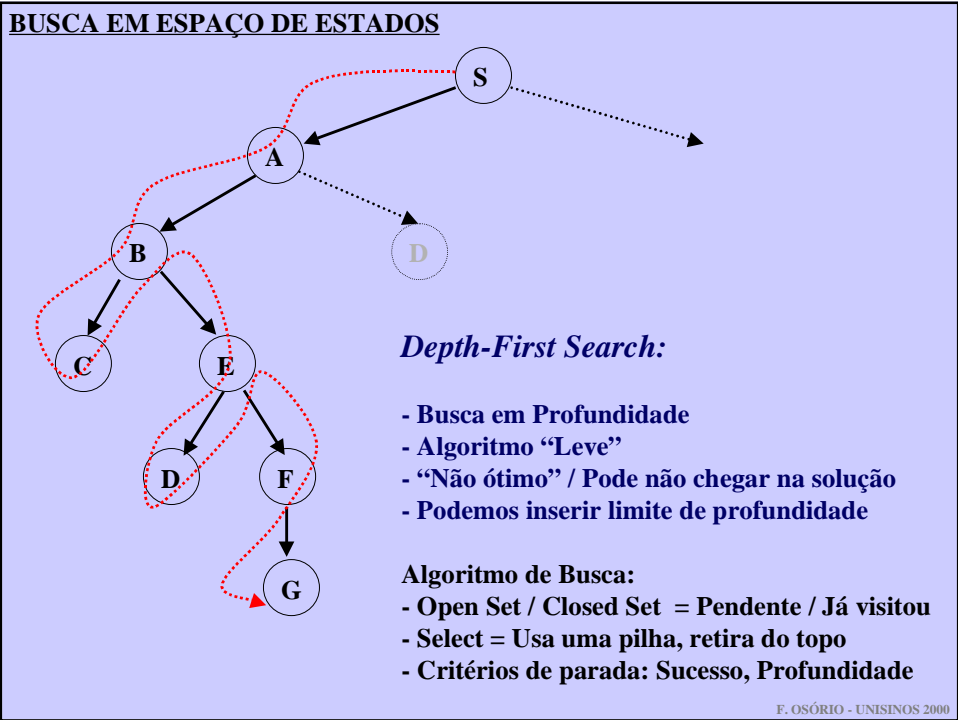
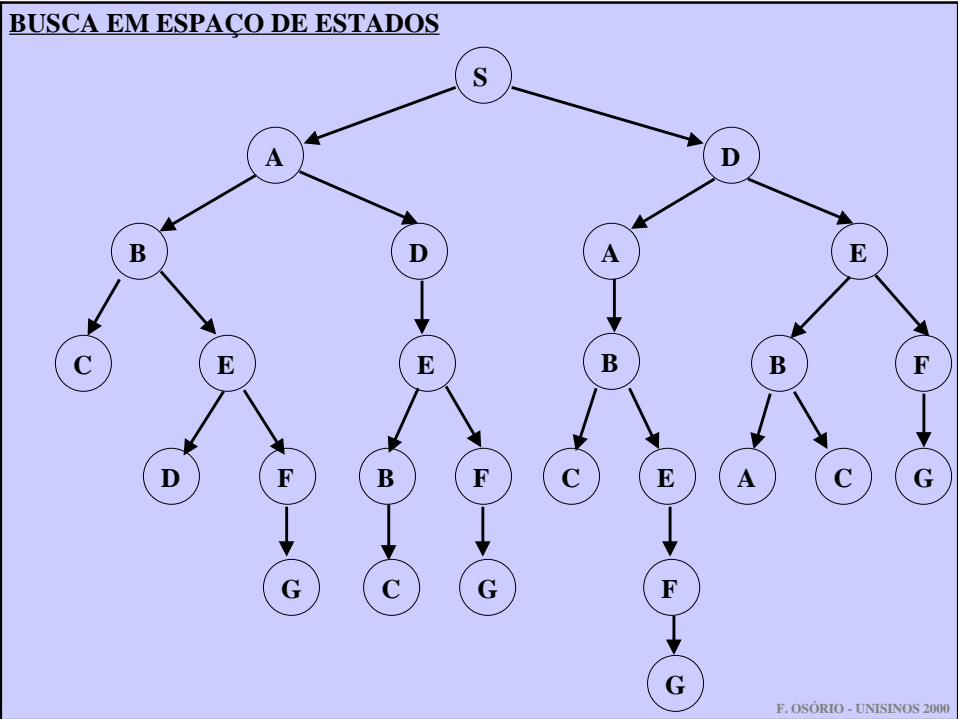
- 1. Mecanismo de busca livre: Problemas em geral (quebra-cabeça)
- 2. Mecanismos de busca condicionada: Jogos com mais de 1 jogador  
Presas as jogadas do oponente

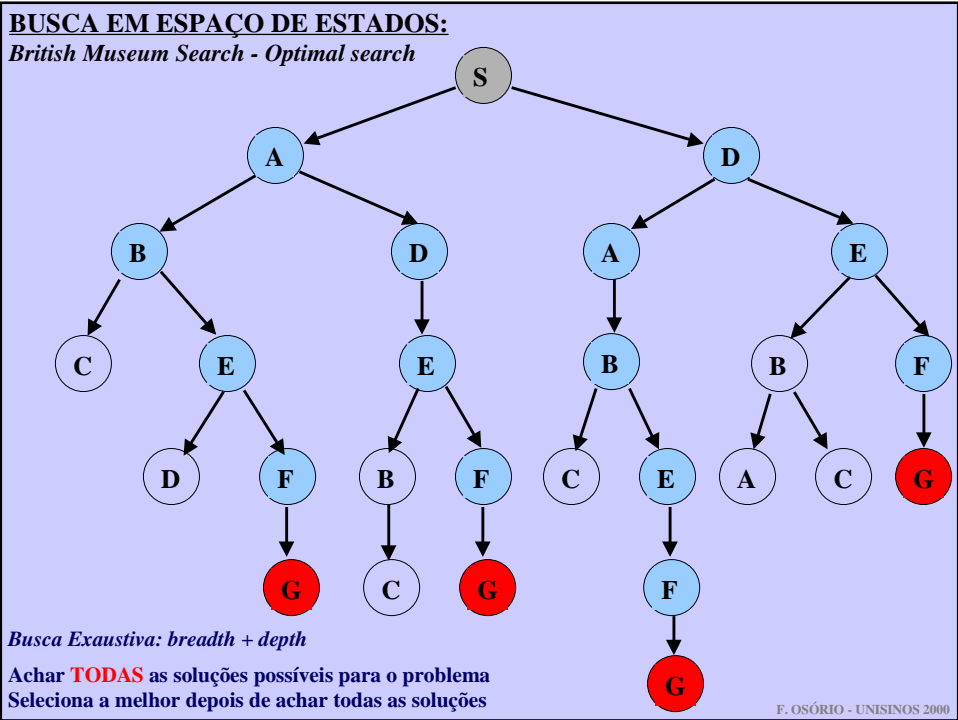
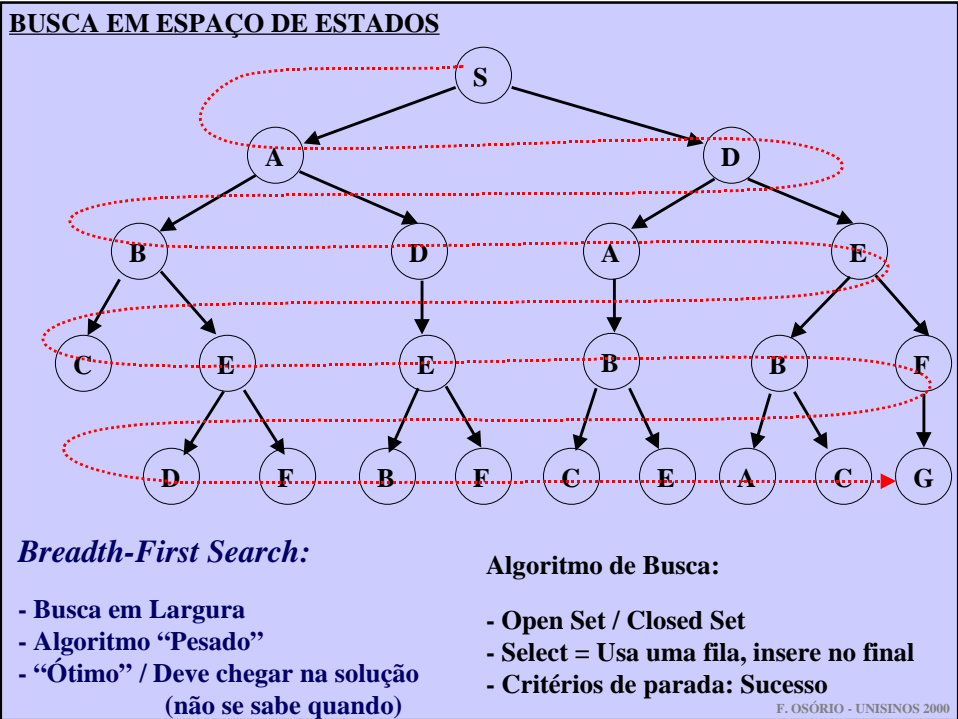
F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

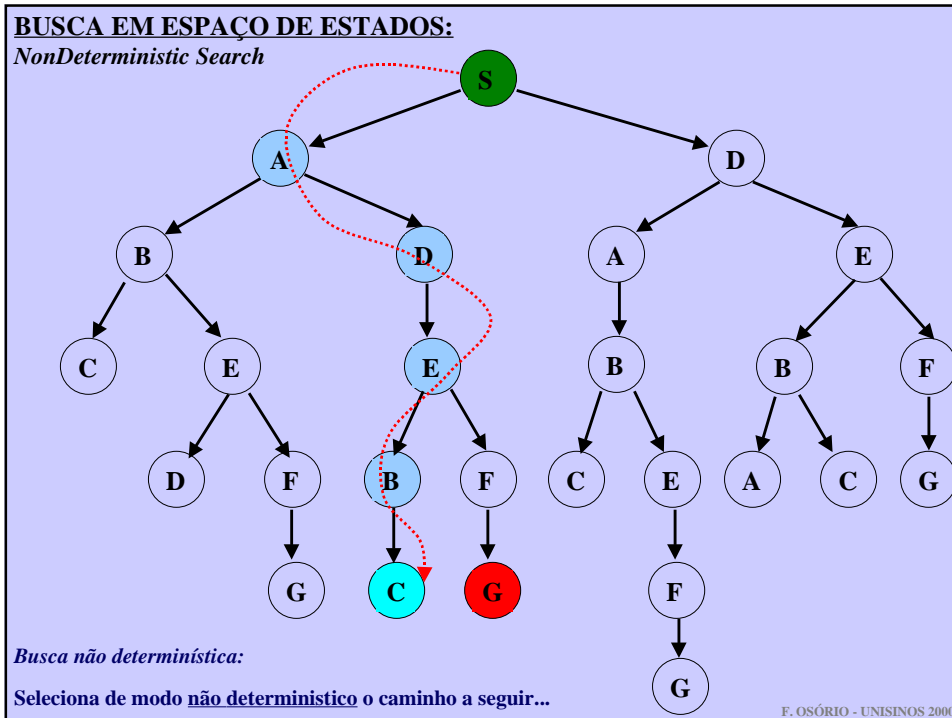
## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS



F. OSÓRIO - UNISINOS 2000







**BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS**

Exemplos de Problemas tipo “quebra-cabeça”:

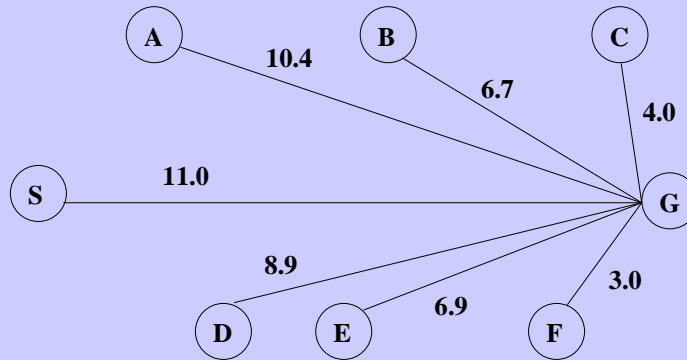
1. Caixeiro viajante
2. Torre de Hanoi
3. Labirinto
4. Puzzle 8 peças
5. Missionário e os canibais
6. Homem, lobo, carneiro e a alface
7. Problema dos baldes
8. Quadrados mágicos
9. Resta 1
10. Problema do depósito: alocação de espaço

Alguns destes problemas tendem a se tornar intratáveis dependendo do “tamanho” do espaço de estados a ser analisado (exemplo: 1, 2, 3, 8, 9, 10).

**Qual a solução ?** OTIMIZAR = USAR UMA HEURÍSTICA

### BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística

- Conhecer uma dica, uma informação que permita auxiliar na busca da solução do problema



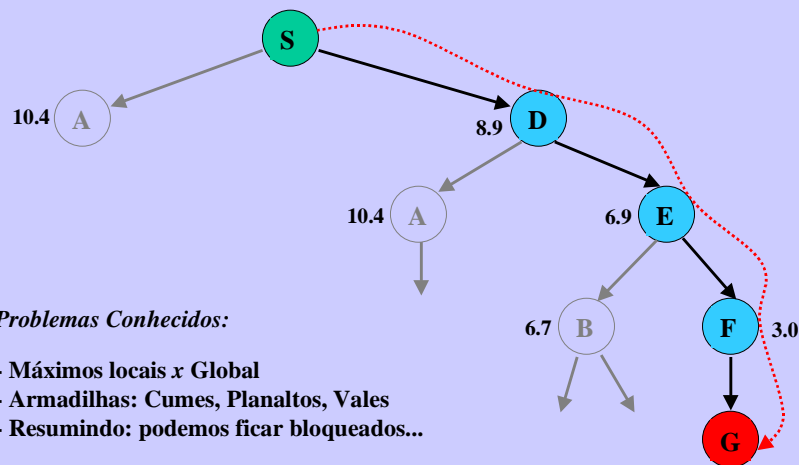
Os valores indicam a distância em linha reta entre os pontos dados

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

### BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística

#### *Hill Climbing Search*

- Conhecemos uma informação que permite avaliar os caminhos
- Heurística: depth-first + minimizar o “custo” (distância absoluta)



#### *Problemas Conhecidos:*

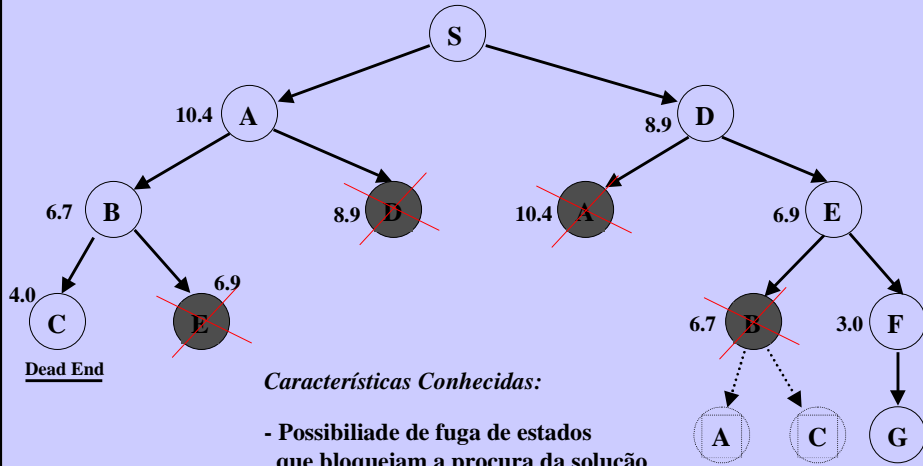
- Máximos locais x Global
- Armadilhas: Cumes, Planaltos, Vales
- Resumindo: podemos ficar bloqueados...

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

**BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística**

*Beam Search*

- Heurística: Breadth-first + seleciona apenas "N" caminhos por nível (procura selecionar os "n" melhores - tipo *Hill Climbing*)



*Características Conhecidas:*

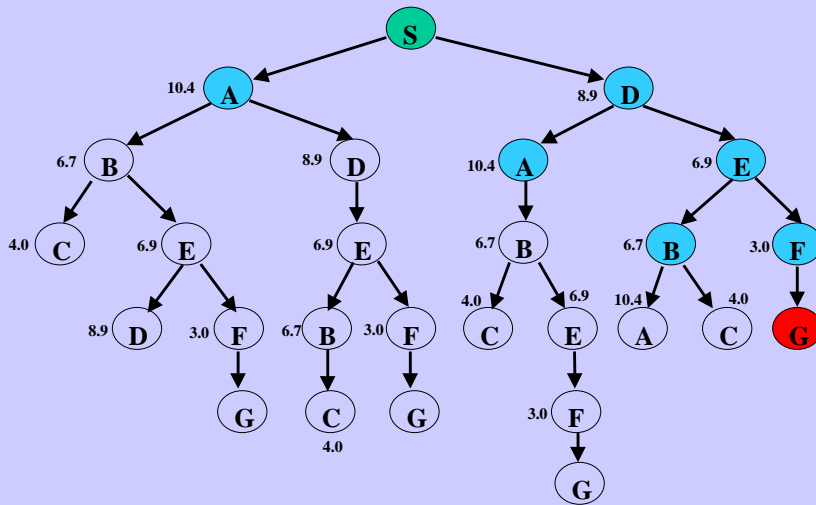
- Possibilidade de fuga de estados que bloqueiam a procura da solução
- Menos pesado que o *Breadth-First*

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

**BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística**

*Best-First Search*

- Minimiza o custo, mas considera todos os que estão no "Open Set"
- No caso específico abaixo: equivale ao *Hill Climbing* (nunca se arrepende)



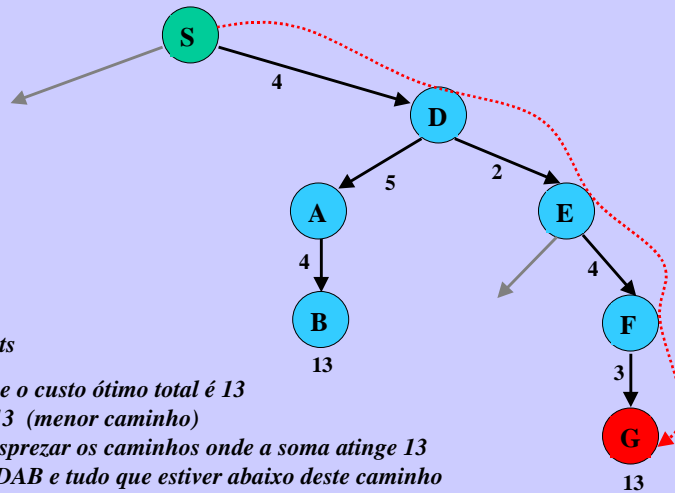
F. OSÓRIO - UNISINOS 2000



**BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística - Optimal search**

**Branch-and-Bound Search**

- Conhecemos uma informação que permite avaliar os caminhos e o custo total
- Heurística: avança e volta caso se “arrependa” do caminho adotado



**\* Dicas - Hints**

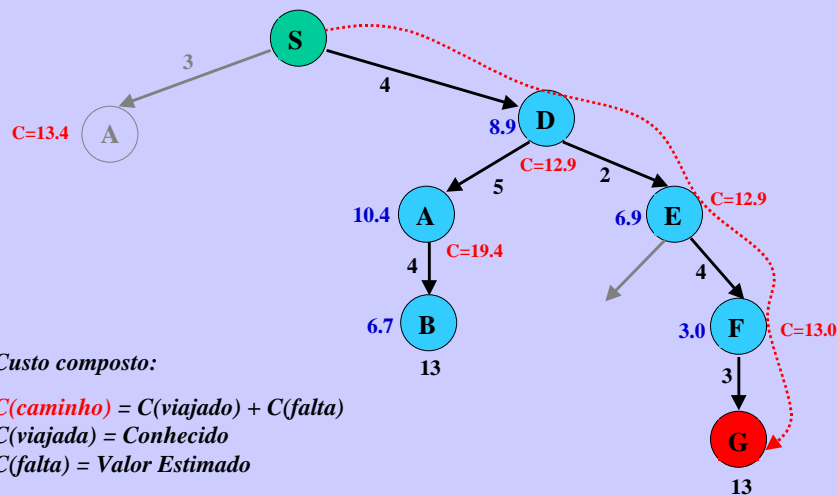
- Sabemos que o custo ótimo total é 13
- SDEFG = 13 (menor caminho)
- Podemos desprezar os caminhos onde a soma atinge 13
- Exemplo: SDAB e tudo que estiver abaixo deste caminho

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

**BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística - Optimal search**

**Branch-and-Bound Search com estimativa**

- Conhecemos uma informação que permite avaliar os caminhos e o custo total
- Heurística: avança e volta caso se “arrependa” do caminho adotado



**\* Custo composto:**

- $C(\text{caminho}) = C(\text{viajado}) + C(\text{falta})$
- $C(\text{viajada}) = \text{Conhecido}$
- $C(\text{falta}) = \text{Valor Estimado}$

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## **BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Heurística - Optimal search**

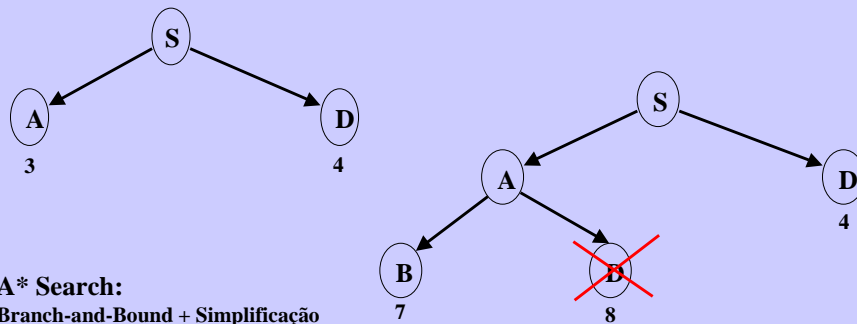
*A\* Search => Select: Sempre busca o melhor da lista Open*

- Heurística:  $\text{Custo (Caminho)} = \text{Custo (Caminho Percorrido)} + \text{Custo (Caminho Restante)}$

- Simplificação: eliminar caminhos redundantes

Exemplo => SD... SA...

SD... **SAD...** (D é novamente usado, caminho maior) SAB...



F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## **BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Resumindo...**

### **1. Busca Livre em espaço de estados - Problemas / Quebra-cabeças**

#### **1.1. Busca Cega**

1.1.1. Busca em Profundidade (Depth-Search)

1.1.2. Busca em Largura (Breadth-Search)

1.1.3. Busca não determinística (Nondeterministic Search)

1.1.4. Busca exaustiva (British Museum Search - ótima)

#### **1.2. Busca Heurística**

1.2.1. Hill Climbing Search

1.2.2. Beam Search

1.2.3. Best-First Search

1.2.4. Optimal Search

1.2.4.1. Branch-and-Bound Search

1.2.4.2. A\* Search

### **2. Busca Condicionada em espaços de estados - Jogos / Adversário externo**

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Busca condicionada em Jogos

### Jogos:

- Caminhos possíveis dependem das “reações” do adversário
- Exemplo de jogos tratados pela I.A.:

*Jogo da Velha*

*Gamão*

*Damas*

*Xadrez*

*Go*

*Othello*

- Jogos também são uma procura do caminho em um espaço de estados, onde desejamos seguir o caminho que leva a vitória
- Heurísticas: Avaliar as jogadas (boa, ruim) e a situação/evolução do jogo

### Algoritmos mais usados:

- *Minimax*
- *Alpha-Beta*

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

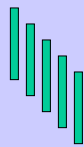
## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Busca condicionada em Jogos

### MiniMax Procedure

- Alternância de jogadores
- Construção de uma árvore com camadas alternadas (Mini e Max)

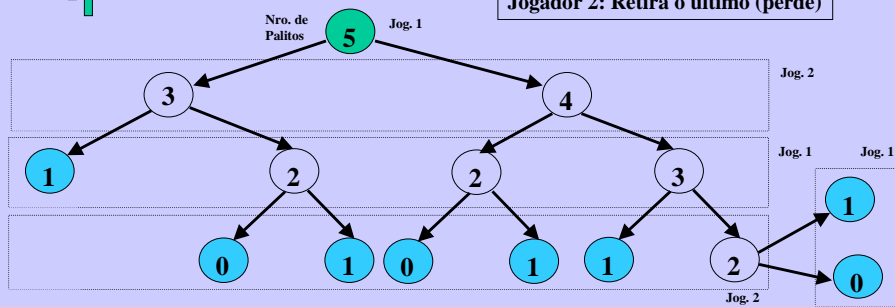
### \* Exemplo:

Jogo dos 5 palitos - Objetivo: pegar 1 ou 2 palitos e não ser o último a jogar



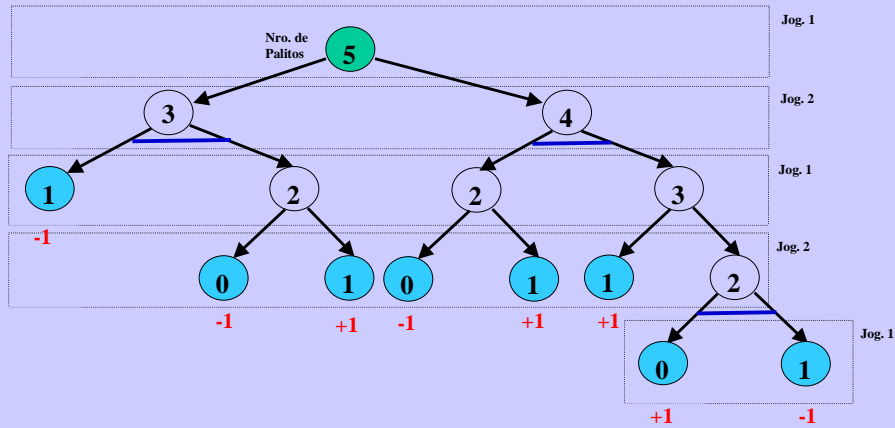
**Cenário 1:**  
Jogador 1: Retira 2 palitos  
Jogador 2: Retira 2 palitos  
Jogador 1: Retira o último (perde)

**Cenário 2:**  
Jogador 1: Retira 1 palito  
Jogador 2: Retira 2 palitos  
Jogador 1: Retira 1 palito  
Jogador 2: Retira o último (perde)



F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Busca em Jogos - MiniMax

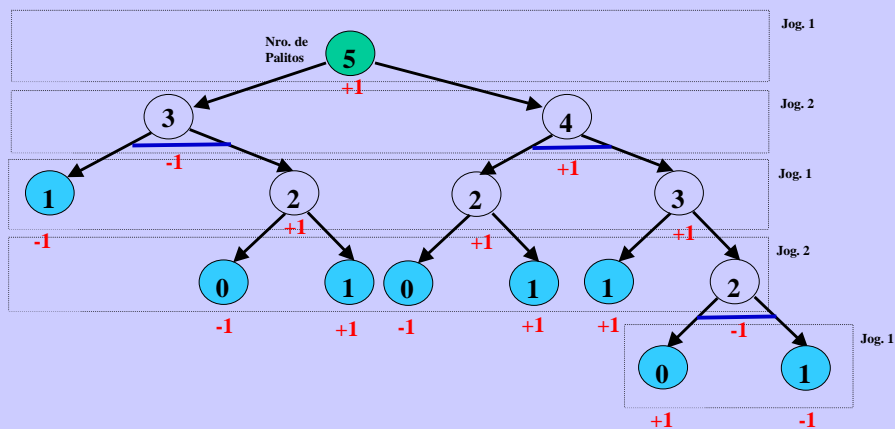


### Etapas do algoritmo:

- Pontuação nos nodos terminais da árvore de busca (usualmente: +1, 0, -1)
- Classificar os nodos como do tipo Max (jog. 1 - Livre escolha "ou" = ♀) ou Mini (jog. 2 - Adversário escolhe = ♂)
- Propagar os mini (menor dos dois filhos) e os max (maior dos dois filhos)

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Busca em Jogos - MiniMax



### Propagação dos Mini e Max...

Para obter o melhor caminho, seguir a melhor pontuação!  
(Em alguns casos podemos também limitar a profundidade da árvore)

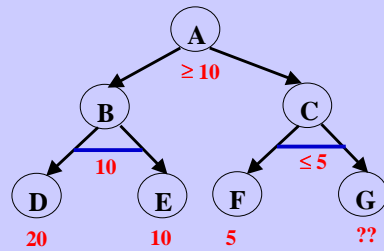
=> Agora você pode fazer o mesmo para o Jogo da Velha!!

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## BUSCA EM ESPAÇO DE ESTADOS: Busca condicionada em Jogos

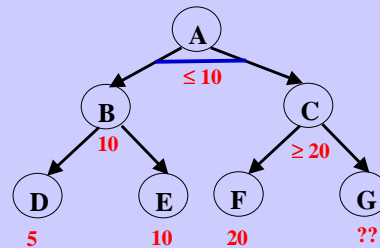
### Alpha-Beta Procedure

- Limitar a procura tirando proveito das relações existentes entre as sub-árvores
- Procedimentos: Corte Alpha e Corte Beta



#### Corte Alpha:

Sabendo-se que A recebe o maior entre B e C e que no lado de C existe um valor igual a 5 (logo um valor menor ou igual a 5 será selecionado em C => pois este é um nodo tipo Mini), então não precisamos examinar a sub-arvore G.



#### Corte Beta:

Sabendo-se que o nodo A é o menor entre B e C, podemos desprezar a sub-árvore G pois esta é certamente maior ou igual a 20, e vamos guardar o menor valor entre B e C

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## Jogos Inteligentes:

### Técnicas usadas...

- Máquinas de estados
- Rule Based Systems / Sense & Act
- Redes de Petri
- Cadeias de Markov
- HFSM - Hierarquical Finite State Machines

Integração de I.A. com outras áreas de pesquisa:  
(referente ao tema estudado nesta aula)

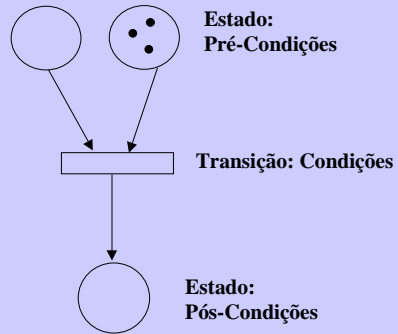
- I.A. e Pesquisa Operacional
- I.A. e Análise de Algoritmos
- I.A. e Computação Gráfica (jogos)

### Tendências:

- Desafios... Xadrez, Go
- Jogos inteligentes: AI Wars (rules), FramSticks (artificial life), ...

F. OSÓRIO - UNISINOS 2000

## Redes de Petri: Uma rápida introdução...



- → Marcas: são deslocadas do estado prévio para o estado posterior

Linguagens baseadas em Redes de Petri:

GrafCET - Comando-Etapa-Transição

Exemplo:

Se Encheu\_Tanque E Atingiu\_Limite  
Então Abrir\_Válvula\_Escape

Se Aberta\_Válvula\_Escape E Tanque\_Vazio  
Então Fechar\_Válvula\_Escape